

# ارائه روشی جدید برای رده‌بندی درزها با رویکرد بهینه رده‌بندی کننده بیزین

نوشته: بهزاد تخمچی<sup>\*</sup>، حسین معماریان<sup>\*</sup>، حسین احمدی نوبیری<sup>\*\*</sup> و بهزاد مشیری<sup>\*\*</sup>

<sup>\*</sup> دانشکده معدن، پردیس دانشکده‌های فنی، دانشگاه تهران، تهران، ایران

<sup>\*\*</sup> دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، قطب علمی کنترل و پردازش هوشمند، پردیس دانشکده‌های فنی، دانشگاه تهران، تهران، ایران

تاریخ پذیرش: ۱۳۸۷/۰۴/۱۱ تاریخ دریافت: ۱۳۸۶/۰۱/۲۰

## چکیده

درزه‌نگاری در پروژه‌های اکتشاف نفت و معدن، مطالعات ساختنگاهی و زمین‌شناسی، اهمیت فوق العاده‌ای دارد. به طور معمول، بسته به هدف از مطالعه درزه‌ها، ویژگی‌های مختلفی از آنها به صورت بر جا برداشت می‌شود. برای مثال در مطالعات مخزن، علاوه بر ویژگی‌های ساختاری، بررسی میزان بازشدگی و پرشدگی درزه‌ها و شبکه ارباطی آنها، برای مدل‌سازی جریان سیال، اهمیت ویژه‌ای دارد. اما از آنجا که درزه‌ها ماهیت پیچیده‌ای دارند، اغلب شناخت آنها بدون رده‌بندی ممکن نیست. لذا توجه به این نکته ضروری است که در رده‌بندی درزه‌ها، از کلیه ویژگی‌های تأثیرگذار در تفسیر نتایج رده‌بندی استفاده شود. این در حالی است که به صورت متداول، حداکثر دو ویژگی شیب و جهت شیب، برای رده‌بندی درزه‌ها مورد استفاده قرار می‌گیرند و دیگر ویژگی‌ها، نادیده گرفته می‌شوند. در این مقاله، روشی جدید برای رده‌بندی درزه‌ها ارائه شده است.

برای بررسی کارایی و مزیت روش جدید، یک مجموعه مصنوعی از درزه‌ها، شامل ۸ دسته درزه ساخته شده است و برای هر درزه، ۴ ویژگی شیب، جهت شیب، میزان پرشدگی و نوع پُرکننده در نظر گرفته شده است، به گونه‌ای که جدایش دسته درزه‌ها بر اساس ویژگی‌های شیب و جهت شیب ناممکن باشد. سپس برنامه‌هایی برای استفاده از روش رده‌بندی بیزین (Bayesian)، نوشته شده و در فضای ۴ بعدی نسبت به رده‌بندی داده‌های مصنوعی اقدام شده است. به این ترتیب اثبات شده که با دقت بسیار مطلوب‌تری، کلیه ۸ دسته درزه را می‌توان از هم تفکیک کرد.

## کلید واژه‌ها: درزه، رده‌بندی، خوشبندی، ویژگی‌ها، بیزین

### ۱- مقدمه

گل سرخی جهت شیب نیز نمی‌توان از هم تفکیک کرد (شکل ۱-۱). لذا نمودار گل سرخی در بسیاری موارد، کارایی خود را در رده‌بندی درزه‌ها از دست می‌دهد. جالب اینجاست که در بسیاری مواقع، بويژه وقتی واريانت تغييرپذيری اندازه شيب زياد باشد، اين دو درزه را حتى با استريونت هم نمی‌توان از هم تفکيک کرد (شکل ۱-۲). اما مشكل رده‌بندی درزه‌ها با استفاده از تصاویر استريوگرافيك، زمانی جدي تر می‌شود که بيش از دو ویژگي شیب و جهت شیب، در معرفی دسته درزه‌ها نقش بازی کنند. برای مثال، دو درزه با شیب و جهت شیب يكسان، اما با پرشدگی باز شدگی متفاوت، که نقشي متفاوت در جريان سیال در منابع زيرزماني آب يا هيدروکربن دارند، را به هيج عنوان نمی‌توان با تصاویر استريوگرافيك از هم تفکيک کرد. چرا که تصاویر استريوگرافيك اين دو درزه، بر هم منطبق خواهد بود. بنابراین، باید شيوه‌اي برای رده‌بندی درزه‌ها ارائه کرد که قادر به حل چنین مشكلاتي باشد. در عبارت دیگر، امكان تفکيک درزه‌هاي با ویژگي‌های مختلف را داشته باشد. در اين رابطه، توجه به اين نکته حائز اهميت است که نظر به نوع مطالعه زمين‌شناسي و يا مهندسي، ویژگي‌های مختلفی از درزه‌ها همچون شيب، جهت شيب، تداوم، فاصله‌داری، زبرى، پرشدگي، بازشدگي، مقاومت ديواره و نشت آب برداشت می‌شود، که همه اين ویژگي‌ها می‌توانند در رده‌بندی درزه‌ها نقش داشته باشند. بنابراین در رویکرد جديد رده‌بندی درزه‌ها، باید از دیگر ویژگي‌های درزه‌ها نيز برای رده‌بندی آنها بهره جست، که بدين ترتيب رده‌بندی در فضای ۴ بعدی (n: تعداد ویژگي‌های مورد بررسی است)، صورت خواهد گرفت.

لازم به ذکر است نرم افزارهایی همچون Dips، قابلیت پذیرش دیگر ویژگی‌های درزه‌ها، را دارند. اما این نرم افزارها، تنها می‌توانند بر اساس تک ویژگی‌ها نسبت به رده‌بندی درزه‌ها اقدام کنند. به عبارت دقیق‌تر در این نرم افزارها، نمودارهای توزیع فراوانی ویژگی‌های مختلف درزه‌ها در رده‌بندی آنها می‌توانند مؤثر باشند، که طبعتاً

معمولانه تفکيک دسته درزه‌ها، بر اساس دو ویژگي شیب و جهت شیب، صورت می‌گيرد. ابزارهای متفاوتی برای نمایش نتایج اين شيوه رده‌بندی وجود دارد که متداول‌ترین آن نمودارهای گل سرخی و شبکه استريونت است. در نمودارهای گل سرخی، صفحه جغرافيايی به تعدادی قاچ تقسيم شده و فراوانی امتداد یا جهت شيب درزه‌هاي برداشت شده در هر قاچ به صورت خطي با امتدادي متناسب با فراوانی درزه‌هاي واقع در آن راستا، در مرکز قاچ رسم می‌شود. از اتصال نقاط انتهائي اين خطوط به يكديگر، نموداري تحت عنوان نمودار گل سرخی شكل می‌گيرد. نمودار گل سرخی اطلاعی از شيب درزه‌ها به دست نمي‌دهد، مگر اين که مقدار ميانگين شيب در كثار هر دسته، درج شده باشد.

در شبکه استريونت، امكان تفسير نتایج بر اساس دو ویژگي شیب و جهت شیب مهيا شده و به اين ترتيب منحنی‌های هم تراكم قطب رسم می‌شوند. سپس با تفسير تصوير استريوگرافيك حاصل، تعداد و مشخصات دسته درزه‌ها مشخص می‌شود. در روش‌های فوق، از يك ویژگي درزه (امتداد یا جهت شيب در نمودار گل سرخی) و يا حداکثر از دو ویژگي (جهت شيب و شيب در استريونت) برای رده‌بندی آن استفاده می‌شود. اکنون پرسشی بدین صورت مطرح می‌شود که آيا می‌توان بر اساس تنها يك يا دو ویژگي (جهت شيب و شيب)، رده‌بندی صحیحی از درزه‌ها را ارائه کرد؟ بدون شک پاسخ منفي خواهد بود (Memarian & Fergusonson, 2003). برای روش شدن مطلب به مثال زير توجه شود.

در شکل ۱-الف، ۲ درزه با امتداد يكسان اما جهت شيب متفاوت نمایش داده شده است. اين دو درزه را با نمودار گل سرخی امتدادي نمی‌توان از هم تفکيک کرد (شکل ۱-ب)، هر چند، نمودار گل سرخی جهت شيب، اين قابلیت را دارد که آنها را از هم تفکيک کنند(شکل ۱-ج). در شکل ۱-د، ۲ درزه با امتداد و جهت شيب يكسان آورده شده‌اند. تفاوت اين ۲ درز در میزان شيب آنهاست. اين دو درز را با نمودار

در صورت استفاده از روش‌های متدالو رده‌بندی (نمودار گل سرخی و استریونت)، تعداد دسته درزه‌ها کمتر از تعداد واقعی نمایانده شود. بر این اساس رده‌بندی به ۳ روش (نمودار گل سرخی، استریونت و بیزین) صورت گرفته تا نقص روش‌های موجود و قابلیت‌های روش بیزین، مشخص شود.

## ۲- رده‌بندی به روش بیزین

هر جا که با مجموعه‌ای از داده‌ها رویه‌رو هستیم، رده‌بندی آنها به گروه‌های کم و بیش همخوان مورد توجه قرار می‌گیرد. در سال‌های اخیر روش‌های متعدد نوینی برای رده‌بندی (یادگیری با نظارت) و خوشبندی (یادگیری بدون نظارت) داده‌ها در دیگر ساخته‌های مهندسی و بویژه مهندسی بر قرار شده است. بررسی‌های اولیه نشان می‌دهد که اغلب این روش‌ها را می‌توان با موقوفت برای رده‌بندی داده‌های زمین‌شناسی و معدنی به کار گرفت. از جمله این روش‌ها می‌توان به روش‌های رده‌بندی: KNN (K Nearest Neighbor)، پارزن (Parzen)، بیزین، شبکه عصبی (neural networks)، رده‌بندی کننده خطی (linear classifier) و کمینه ریسک (minimum risk) و از بین روش‌های خوشبندی نیز می‌توان به روش‌های: میانگین K (fuzzy K means clustering)، میانگین فازی K (fuzzy K means clustering) و گوستاووسون - کسل (Gustafson - Kessel) اشاره کرد.

به طور کلی در رده‌بندی، تعدادی رده با اعضای مشخص وجود دارد که بعضی ویژگی‌های این اعضاء نیز مشخص است. در رده‌بندی به طور معمول به دنبال یافتن الگوریتمی هستیم، که بر اساس اطلاعات اولیه از رده‌های مختلف، در صورت ورود یک عضو جدید، تعلق آن به یکی از رده‌های موجود شناخته شود.

در عموم روش‌های رده‌بندی، برای انجام عملیات از یک الگوریتم آموزش و آزمون کمک می‌گیرند. به این ترتیب که داده‌های رده‌های مختلف را به دو بخش آموزش و آزمون تقسیم می‌کنند. سپس بر اساس یک الگوریتم مشخص و بر اساس داده‌های آموزش، الگوریتم مخصوص شده آموزش می‌بینند و در نهایت مطلوبیت کارکرد الگوریتم، با داده‌های آزمون کنترل می‌شود. یکی از این روش‌های رده‌بندی، روش بیزین است. مبنای رده‌بندی در الگوریتم بیزین، احتمالات است. در واقع رده‌بندی بیزین چیزی جز احتمالات شرطی نیست. اما ویژگی بسیار مثبت الگوریتم بیز، این است که امکان اثبات بهینگی دارد. به عبارت دقیق‌تر اگر اعتبار اطلاعات ورودی به این الگوریتم، که برای رده‌بندی مورد استفاده قرار می‌گیرند، ۱۰٪ باشد، می‌توان اثبات کرد که بیز، در مقایسه با روش‌های دیگر، بهترین رده‌بندی را ارائه می‌کند (Webb, 2002; Duda et al., 2003; Theodoridis & Koutroumbos, 2002).

نظریه بیز، دو عامل نقش تعیین کننده‌ای در رده‌بندی دارند: یکی دانش اولیه در خصوص تعلق نمونه‌ها به رده‌های مختلف، و دیگری احتمال قرار گیری یک نمونه در یک رده مشخص، به شرط مشاهده بعضی ویژگی‌های آن نمونه (احتمال شرطی). در ابتدا توضیح داده می‌شود که منظور از دانش اولیه چیست؟ فرض کنید از ما سؤال شود ماشینی که در خیابان پارک شده، سواری است یا باری؟ اگر خودرو مذکور را دیده باشیم که طبیعتاً یک پاسخ قطعی به سؤال مذکور خواهیم داد. اما اگر آن خودرو را ندیده باشیم، یک پاسخ احتمال‌پذیر به سؤال خواهیم داد. ولی در ارائه پاسخ احتمال‌پذیرمان، به این نکته توجه خواهیم داشت که در منطقه‌ای که قرار داریم، آیا سواری‌ها بیشترند و یا باری‌ها؟ به عنوان مثال اگر محل استقرار، در دانشگاه باشد، طبیعتاً انتظار داریم که در محوطه دانشگاه خودرو سواری پارک شده باشد و نه خودرو باری. به عبارتی، در صورتی که پاسخ به سؤال اولیه، خودرو سواری باشد، احتمال صحت پاسخ بیشتر است تا این که پاسخ، خودرو باری باشد. این احتمال پیشین را دانش اولیه (APK: A priori knowledge) می‌نامیم. بدینه است که دامنه رخداد

این روش با مفهوم رده‌بندی در فضای کلیه ویژگی‌های موجود از درزه‌ها تفاوت ماهوی داشته و نمی‌تواند روش چندان مفیدی باشد.

در سال‌های اخیر، تلاش‌هایی برای حل مشکلات رده‌بندی درزه‌ها صورت گرفته، اما متأسفانه پیشرفت‌های کمی حاصل شده است. شاید دو دلیل عدمه را بتوان برای کنندی سرعت پیشرفت در این حوزه ذکر کرد: (الف) ناچیز بودن نسبی حجم تحقیقات و مقالات در زمینه درزه‌ها، که به طور عمده به دلیل پیچیدگی رفتار این ساختارهای است و (ب) آشنایی بسیار کم کارشناسان معدن، نفت و زمین‌شناسی با روش‌های نوین ساماندهی اطلاعات و بویژه مباحث بازشناخت الگو که در ساخته‌های دیگر مهندسی همچون مهندسی برق به کار گرفته می‌شود. بررسی‌های اندکی در این زمینه در سال‌های اخیر صورت گرفته که از محدودیت‌های آنها، استفاده از حداکثر ۳ ویژگی درزه‌ها برای رده‌بندی و همچنین تنها استفاده از یک روش رده‌بندی و یا خوشبندی است. به این ترتیب در این مقالات نسبت به بررسی اهمیت ویژگی‌های مختلف در رده‌بندی درزه‌ها، و همچنین بهینه سازی روش‌های رده‌بندی و یا خوشبندی، اقدام نشده است. مطالعات اخیر را می‌توان به شرح زیر خلاصه کرد:

در سال ۱۹۹۸ الگوریتمی برای خوشبندی فازی (fuzzy clustering)، ارائه شد که هدف آن شناسایی خودکار دسته درزه‌ها بوده است (Hammah & Curran, 1998). در این بررسی عمل خوشبندی روی یک مجموعه داده مصنوعی در دو مرحله انجام شده است. در مرحله اول صرفاً جهت شب و اندازه شب ملاک خوشبندی بوده و در مرحله دوم ویژگی سوم (زیری) نیز در محاسبات وارد شده است. در دو مرحله اول شک بین گزینش ۳ و ۴ رده برای داده‌ها وجود داشته که با افزودن ویژگی زبری، این مشکل حل شده و ۴ رده به عنوان تعداد رده‌های بهینه انتخاب شده است.

در سال ۲۰۰۱ میلادی، نتایج یک بررسی در زمینه کاربرد شبکه عصبی مصنوعی در بررسی شکستگی‌ها ارائه شد (Sirat & Talbot, 2001). در این بررسی عمل خوشبندی درزه‌های منطقه‌ای در سوئد با استفاده از شبکه عصبی خود تنظیم (self organize)، انجام شده است. با این روش شش دسته درزه در منطقه شناسایی شد، که ظاهرآباً واقعیت‌های زمین‌شناسی منطقه اطباق نسبی خوبی داشته است. بیشترین تلاش این محققان، بهینه سازی تعداد لایه‌ها و تعداد نورون‌های لازم برای شبکه عصبی بوده است. در سال ۲۰۰۲، نتایج تحقیقی برای خوشبندی درزه‌ها در حالتی که توزیع ویژگی‌های آن‌ها گوسی است ارائه شد (Marcotte & Henry 2002). در این بررسی، که به نظر می‌رسد کامل ترین تحقیق منتشر شده در این زمینه باشد، عمل رده‌بندی ۱۱ سری داده مصنوعی، که امکان جدایش آنها تها با دو ویژگی شب و جهت شب وجود داشته، صورت گرفته است. به این منظور ابتدا رده‌بندی کننده آموزش دیده و سپس عمل رده‌بندی صورت گرفته است. نتیجه این بوده که در جاهایی که جدایش خوبی بین رده‌ها وجود داشته، رده‌بندی کننده نیز وظیفه‌اش را به خوبی انجام داده است. در نهایت عملیات رده‌بندی به روی تعدادی داده واقعی صورت گرفته که نتیجه آن نیز مثبت بوده است. و بالاخره در سال ۲۰۰۶، نیز نتایج تحقیقی در مورد خوشبندی درزه‌ها ارائه شده است (Jimenez-Rodriguez & Sitar, 2006). در این بررسی، عمل خوشبندی فازی روی مجموعه‌ای از داده‌های مصنوعی و واقعی انجام شده و نتیجه گرفته شده که این روش، بهتر از روش‌های مرسوم، رده‌بندی دسته درزه‌ها را انجام می‌دهد. نکته جالب این که در این بررسی تنها دو ویژگی شب و جهت شب وجود عمل خوشبندی شده‌اند و از ویژگی بیشتری برای جدایش استفاده نشده است.

در بررسی حاضر، از رویکرد بهینه رده‌بندی کننده بیز، برای رده‌بندی مجموعه‌ای از درزه‌های مصنوعی استفاده شده است. برای اثبات نقص روش‌های متدالو رده‌بندی درزه‌ها و همچنین قوت رده‌بندی کننده بیز، در ساخت درزه‌های مصنوعی، اولاً چهار ویژگی برای درزه‌ها در نظر گرفته شده و ثانیاً ویژگی‌ها به گونه‌ای تعریف شده‌اند که

از دیگر نکات مهم در رده‌بندی بیز، امکان گردآوری ویژگی‌های متعدد از یک شیء یا پدیده است، به گونه‌ای که کل این ویژگی‌ها نیز بتواند در رده‌بندی شرکت کنند. به عنوان مثال، در مورد خودرو، ممکن است طول، عرض، ارتفاع، وزن و بعضی پارامترهای دیگر آن اندازه‌گیری شده باشد. در این صورت رابطه ۵ صادق بوده و تک متغیر  $(x)$  تبدیل به بردار متغیرها  $(\vec{x})$ ، خواهد شد. در شکل ۴، مثالی از رده‌بندی دارد.

دو رده در فضای دو بعدی، یعنی دو متغیر شرطی کنندۀ، ارائه شده است. همچنین ممکن است، تعداد رده‌ها بیش از ۲ باشد. برای مثال در مورد خودرو، ممکن است ۳ رده به این صورت تعریف شود: الف) سواری، ب) وانت و ج) باری. بدیهی است در این حالت نیز روابط ۵ صادق‌اند، با این تفاوت که نمونه متعلق به رده‌ای خواهد بود که حاصل ضرب دانش اولیه در احتمال شرطی آن از دیگر رده‌ها بزرگ‌تر باشد. در شکل ۵، مثالی از رده‌بندی چهار رده در فضای دو بعدی (دو متغیر شرطی کنندۀ) ارائه شده است.

شیوه کار در روش بیزین به این ترتیب است که ابتدا داده‌ها به صورت استاندارد تبدیل می‌شوند. به طور معمول در تمامی رده‌بندی‌ها، استانداردسازی صورت می‌گیرد. برای استاندارد سازی داده‌ها از رابطه زیر می‌توان بهره گرفت:

$$(6) \quad X_i = \frac{x_i - \mu_i}{\delta_i}$$

که در آن، مقادار استاندارد شده یک داده،  $x_i$ ، مقادار واقعی همان داده،  $\mu_i$ ، میانگین داده‌ها و  $\delta_i$  اتحراف میار داده‌ها است. به این ترتیب داده‌ها در بازه  $\{1\text{--}0\}$  قرار می‌گیرند. لذا ویژگی‌های مختلف داده‌ها مستقل از مقیاس شده و نقش یکسانی در رده‌بندی بازی می‌کنند. برای مثال، در این تحقیق بازه اطلاعات جهت شب  $^{0\text{--}360}$  است. این در حالی است که بازه اطلاعات شب  $^{0\text{--}90}$  است. حال اگر این دو مجموعه داده تبدیل به داده‌های استاندارد نشوند، در عمل اطلاعات جهت شب نقش پررنگ‌تری در رده‌بندی خواهد داشت که طبیعتاً طلوب خواهد بود. توجه شود که عملیات استاندارد سازی برای کل داده‌ها (اعم از آموزش و آزمون) و کلیه ویژگی‌ها (در اینجا جهت شب، شب، پرشدگی و نوع پرکنندۀ) صورت می‌گیرد. اما میانگین و اتحراف میار، صرفاً بر اساس اطلاعات داده‌های آموزش محاسبه می‌شوند. چرا که اصولاً فرض بر این است که داده‌های آزمون مشاهده نشده‌اند.

در قدم بعد و بر اساس رابطه ۵، رده‌بندی صورت می‌گیرد. توجه شود که در این تحقیق، چون تعداد داده‌های رده‌های ۸ گانه، برابر در نظر گرفته شده است، لذا دانش اولیه (APK) در مورد کلیه دسته درزه‌ها یکسان و برابر یک هشتم بوده است. بنابراین حتی می‌توان APK را از محاسبات حذف کرد. بدیهی است در مواردی که دانش اولیه در مورد دسته درزه‌های مختلف متفاوت است (مثلاً تعداد درزه‌های یک دسته درزه دو برابر تعداد درزه‌های دسته درزه دوم است)، APK در محاسبات وارد خواهد شد. در ضمن در این تحقیق، عوامل شرطی ساز عبارتند از: شب، جهت شب، میزان پرشدگی و نوع پرشدگی، که بر اساس اطلاعات داده‌های مصنوعی ساخته شده، در محاسبات وارد خواهد شد.

### ۳- ساخت داده‌های مصنوعی

برای انجام برسی‌های تحقیق حاضر، ابتدا یک سری داده مصنوعی ساخته شده است. داده‌های مصنوعی با این فرض ساخته شده‌اند که تعداد درزه‌های هشت رده در نظر گرفته شده، یکسان باشند. دو مجموعه داده آموزش (train) و آزمون (test) برای هر رده در نظر گرفته شد. برای آموزش هر رده تعداد ۱۵۰ داده و برای آزمون هر رده تعداد ۵۰ داده فرض گرفته شده است. به این ترتیب، ۱۶۰۰ داده در نظر گرفته شده است. برای هر داده ۴ ویژگی شب، جهت شب، میزان پرشدگی و نوع پرشدگی معرف رده ۱ (در این مثال خودروهای سواری) و ۲ (در این مثال خودروهای باری) است.

اما منظور از احتمال شرطی چیست؟ فرض کنید در مثال بالا، طول خودرو نیز اندازه‌گیری شده باشد. به عنوان مثال ذکر شود که طول خودرو ۴ متر است. حال سوالی به این صورت مطرح خواهد شد: طول ماشینی ۴ متر است، آیا آن ماشین، سواری است یا باری؟ بدیهی است برای پاسخ به این سؤال، باید اطلاعاتی از پیش موجود باشد. مثلاً، فرض کنید ابتدا طول ۱۰۰ خودرو اندازه‌گیری شده است. از این بین، طول ۱۰۰ خودرو حدود ۴ متر بوده است، و از بین این ۱۰۰ خودرو، ۸۰ دستگاه، سواری بوده‌اند. در این صورت اگر در پاسخ به سؤال فوق، ذکر شود که خودرو، سواری است، احتمال صحت پاسخ  $80\%$  خواهد بود، و در صورت ارائه پاسخی به این صورت که خودرو، باری است، احتمال صحت پاسخ،  $20\%$  خواهد بود. بنابراین، در این مثال و صرفاً بر مبنای احتمالات شرطی، می‌توان فضای تصمیم، و در واقع فضای رده‌بندی را به دو زیر فضای سواری و باری افزایش کرد. در شکل ۲-الف، این افزایش در حالتی که توزیع احتمال شرطی، گوسی باشد، نمایش داده شده است. در این شکل، فضای تصمیم به دو زیر فضای رده ۱ و رده ۲ تقسیم شده است.

به عنوان نمونه اگر در مثال بالا، خودرو سواری را به عنوان رده ۱ و خودرو باری را به عنوان رده ۲ در نظر بگیریم، و طول خودرو را با  $P(w_1|x)$ ، احتمال سواری بودن به شرط طول  $X$  را با  $P(w_2|x)$ ، و احتمال باری بودن به شرط طول  $X$  را با  $P(w_2|x)$  نمایش می‌دهند و شرط زیر نیز صادق خواهد بود:

$$(3) \quad P(w_1|x) + P(w_2|x) = 1$$

$$(4) \quad \begin{aligned} & \text{If } P(w_1|x) > P(w_2|x) \Rightarrow w_1 \text{ تصمیم بھینه است} \\ & \text{If } P(w_2|x) > P(w_1|x) \Rightarrow w_2 \text{ تصمیم بھینه است} \end{aligned}$$

در مواقعي تصمیم به تعلق یک نمونه در رده ۱ گرفته می‌شود که  $P(w_1|x)$  (احتمال احتمال شرطی)، از  $P(w_2|x)$  بزرگ‌تر باشد. برای روشن شدن مطلب، زیر فضای تصمیم رده ۱ با  $R_1$  و زیر فضای تصمیم رده ۲ با  $R_2$  نمایش داده شده است. در شکل ۲-ب، نیز این افزایش در حالتی که توزیع احتمال شرطی، گوسی نباشد، نمایش داده شده است. بدیهی است نوع تصمیم گیری در حالتی که توزیع گوسی نیست، بالات پیشین هیچ تفاوتی نخواهد کرد. در شکل ۳ نیز، مثالی از توالی فضاهای رده‌بندی ارائه شده است. در این شکل و طی حرکت از چپ به راست ترتیب فضاهای تصمیم به این صورت خواهد بود: رده ۲ ( $w_2$ )، رده ۱ ( $w_1$ )، رده ۲ ( $w_2$ ) و رده ۱ ( $w_1$ ).

در رده‌بندی بیز، دانش اولیه و احتمال شرطی، توأم‌ان در رده‌بندی نقش بازی می‌کنند و رابطه نهایی رده‌بندی، که در اینجا به دلیل محدودیت صفحات مقاله، از اثبات آن (Duda et al., 2003 Webb, 2002.) خودداری می‌شود، به صورت زیر خواهد بود:

$$(5) \quad \text{If } P(x|w_1) \times P(w_1) > P(x|w_2) \times P(w_2) \Rightarrow w_1 \text{ تصمیم بھینه است}$$

$$(5) \quad \text{If } P(x|w_2) \times P(w_2) > P(x|w_1) \times P(w_1) \Rightarrow w_2 \text{ تصمیم بھینه است}$$

طبیعتاً در صورتی پاسخ رده‌بندی بھینه‌تر خواهد بود که هم دانش اولیه و هم احتمال شرطی، به واقعیت نزدیک‌تر باشد.

در شکل ۷-ب، موضوع قدری پیچیده‌تر است. به ترتیبی که اصولاً امکان‌پذیری تفکیک دسته درزه‌ها بر اساس ویژگی شبیه را با تردید مواجه می‌کند (کما این که در عمل نیز چنین است). با نگاهی به جدول‌های ۱ و ۲، مشخص است که با ویژگی‌های میزان پُرشدگی و نوع پُرکننده نیز نمی‌توان دسته درزه‌های ۸ گانه را از هم تفکیک کرد. چرا که این ویژگی‌ها، حداکثر ۳ گزینه برای جدایش دارند (مثلًاً ویژگی میزان پُرشدگی ۳ حالت خالی، نیمه پُر و پُر را نمایندگی می‌کند). لذا چون گزینه‌های مورد استفاده برای جدایش از تعداد رده‌ها کمترند، طبیعتاً هر کدام از این ویژگی‌ها را نمی‌توان بیش از ۳ رده شناسایی کرد. پس مشاهده می‌شود که تنها با استفاده از یک ویژگی (شبیه یا شبیه میزان پُرشدگی و یا نوع پُرکننده)، نمی‌توان رده‌بندی درستی از درزه‌ها ارائه کرد.

در شکل ۸، تمرکز ویژگی‌های دسته درزه‌های ۸ گانه، با در نظر گرفتن دو ویژگی آنها نشان داده شده است. در شکل ۸-الف، از دو ویژگی جهت شبیه و شبیه و در شکل ۸-ب، از دو ویژگی جهت شبیه و نوع پُرکننده، استفاده شده است. در شکل ۸-الف، ملاحظه می‌شود که دسته درزه‌های ۱ و ۲، (۴ و ۵) و همچنین (۶ و ۷)، قابل جدایش نیستند. به عبارت دیگر، در بهترین حالت، بیش از ۴ دسته درزه قابل شناسایی نیستند. در شکل ۸-ب نیز، بیش از ۴ دسته درزه، قابل شناسایی نیست. در صورت استفاده از هر زوج دیگر از ویژگی‌ها نیز، مشکل شناسایی دسته درزه‌های ۸ گانه حل نخواهد شد (که در اینجا برای رعایت اختصار از آوردن شکل آنها خودداری شده است). بنابراین، مشاهده می‌شود که در اینجا، مطالعه درزه‌ها در فضای ۲ بعدی، با مشکل شناسایی و جدایش دسته درزه‌ها توأم است.

به طور خلاصه و بر اساس شکل‌های ۶، ۷ و ۸ می‌توان استنتاج کرد که در صورت موجود بودن اطلاعات ویژگی‌های بیشتری از درزه‌ها، استفاده از تنها یک یا دو ویژگی، برای معروفی دسته درزه‌ها با عدم صحت قابل توجهی توأم خواهد بود. به این ترتیب، مشکل رده‌بندی کننده‌ها (به عبارت صحیح تر خوشبندی کننده‌های) متداول (نمودار گل سرخی و تصاویر استریوگرافیک)، به وضوح قابل مشاهده است. اما ممکن است این سؤال مطرح شود که چگونه می‌توان این مشکل را حل کرد. در پاسخ تها باید به یک نکته مشخص اشاره کرد و آن رده‌بندی درزه‌ها در فضای کل مشاهدات صورت گرفته است. برای مثال، در اینجا که برای هر درزه ۴ نوع اطلاعات در نظر گرفته شده، بهتر است رده‌بندی در فضای ۴ بعدی صورت بگیرد. لذا برای حل مشکل، رده‌بندی درزه‌ها در فضای ۴ بعدی را برسی کرده و به این منظور الگوریتم پیش‌گفته بیزین را به کار می‌بریم.

همچنان که پیش تر اشاره شد، مطالعات محدودی در استفاده از روش‌های رده‌بندی و خوشبندی برای شناسایی تعداد و ویژگی‌های دسته درزه‌ها انجام شده است. اما از ویژگی‌های این مطالعات، می‌توان به محدود بودن بُعد فضای ویژگی (تعداد ویژگی‌های درزه‌ها که برای شناسایی الگو استفاده شده‌اند) و همچنین محدود بودن روش‌های مورد استفاده اشاره کرد. در این تحقیق، تلاش شده هر دو این محدودیت‌ها رفع شوند. به گونه‌ای که روش مورد برسی و برنامه رایانه‌ای که به این منظور تهیه شده است، به هیچ عنوان محدودیت بُعد فضای ویژگی ندارد. به این معنی که برای رده‌بندی دسته درزه‌ها می‌توان از کلیه و یا بخشی از ویژگی‌های آنها، بهره جست.

## ۵- رده‌بندی ۴ بعدی دسته درزه‌ها

در بررسی حاضر، برای رده‌بندی دسته درزه‌های مصنوعی، از رویکرد بیزین بهره گرفته شده است. همان‌گونه که پیش تر گفته شد، بیزین از بهترین ابزارهای رده‌بندی است که در رده‌بندی سیستم‌های کنترلی رشته‌های برق و رایانه، به فراوانی به کار می‌رود. اما در این تحقیق، برای اولین بار در رده‌بندی دسته درزه‌ها مورد استفاده قرار گرفته است. به

در نظر گرفته شده است. ویژگی‌ها به گونه‌ای انتخاب شده‌اند که شبیه و جهت شبیه درزه‌های رده‌های ۱ و ۲، رده‌های ۳، ۴ و ۵ و همچنین رده‌های ۶، ۷ و ۸ با هم همپوشانی نسبی داشته باشند. بنابراین امکان تفکیک دسته درزه‌های مختلف با استفاده از روش‌های سنتی همچون نمودار گل سرخی و یا استریوپت وجود نخواهد داشت. اما ویژگی‌های میزان پُرشدگی و نوع پُرکننده به گونه‌ای انتخاب شده‌اند که به کمک آنها تفکیک رده‌های ۸ گانه از یکدیگر امکان‌پذیر شود. بنابراین ویژگی‌های دسته درزه‌ها، به گونه‌ای انتخاب شده‌اند که بتوان نسبت به اثبات ناکارآمدی روش‌های متداول رده‌بندی درزه‌ها، و مطلوبیت استفاده از ویژگی‌های بیشتر برای رده‌بندی درزه‌ها اقدام کرد. بدین منظور و از منظر میزان پُرشدگی، درزه‌ها به سه دسته پُر، نیمه پُر و خالی و از منظر نوع پُرکننده به سه رده پُرکننده کلیستی، رسی و نبود پُرکننده (در خصوص درزه‌های باز)، تقسیم شده‌اند (جدول ۱). بر این اساس ویژگی‌های کلی ۸ دسته درزه مصنوعی ساخته شده در جدول ۲ آورده شده است. به عنوان مثال، درزه‌های واقع در رده ۱، جهت شبیه ۲۰-۸۰ درجه و شبیه ۵۰-۷۵ درجه داشته، پُر شده‌اند و نوع پُرکننده آنها کلیستی بوده است. لازم به ذکر است که توزیع در نظر گرفته شده برای ساخت داده‌های تصادفی آموزش و آزمون هر رده، گوسی بوده است. در ضمن به طور کلی مقدار شبیه یک درزه بین ۹۰-۳۶۰ درجه و میزان پُرشدگی و نوع پُرکننده آن رده ۰/۵ و ۱، بوده است. لازم به ذکر است که برنامه‌های رایانه‌ای نوشته شده در بررسی حاضر، این قابلیت را دارند که در صورت افزودن ویژگی‌های بیشتر، عمل رده‌بندی راحتی با کیفیت بهتری انجام دهند. اما در اینجا صرفاً برای سادگی، از چهار ویژگی درزه‌ها برای رده‌بندی آنها استفاده شده است.

## ۴- ویژگی داده‌های مصنوعی

درزه‌های مصنوعی ساخته شده، ابتدا با نمودار گل سرخی و سپس با استریوپت، رده‌بندی شدند. همچنان که در شکل ۶-الف ملاحظه می‌شود، بر اساس نمودار گل سرخی، به هیچ عنوان امکان تفکیک دسته درزه‌های داده‌های مصنوعی از هم وجود ندارد. چه بسا یک مفسر، بر اساس نمودار گل سرخی رسم شده، یک دسته غالب شمال‌باختری (N-35-W)، یک دسته تقریباً شمالی (N-40-E) و یک دسته کم تعدادتر شمال‌خاوری (N-40-E) شناسایی نماید. در حالی که مفسر دیگر ۲ دسته درزه را شناسایی نماید. همین موضوع در رابطه با شکل ۶-ب نیز درست است. به گونه‌ای که در بررسی تصویر استریوگرافیک درزه‌های مصنوعی ساخته شده، شناسایی ۳ و یا حتی ۴ دسته درزه نیز محتمل است. حال سؤال اینجاست که واقعاً براساس تصویر استریوگرافیک مربوطه، چند دسته درزه را می‌توان شناسایی کرد. نکته جالب تر این که، پاسخ این سؤال هر چه باشد، امکان شناسایی ۸ دسته درزه مصنوعی ساخته شده بر اساس تصویر استریوگرافیک وجود ندارد. لذا ملاحظه می‌شود که استریوپت نیز ابزار کاملاً مناسبی برای تفکیک دسته درزه‌ها نیست. در شکل ۷، توزیع فراوانی ویژگی‌های جهت شبیه ۷-الف (و شبیه ۷-ب)، دسته درزه‌های ۸ گانه نشان داده شده است. همچنان که در شکل ۷-الف دیده می‌شود، بر اساس ویژگی جهت شبیه، امکان تفکیک دسته درزه ۱ از ۲، همچنین دسته درزه‌های ۴ و ۵ از همدیگر، و دسته درزه ۶ از ۷ وجود نخواهد داشت. کما این که دسته درزه ۸ نیز همپوشانی زیادی با دسته درزه‌های ۶ و ۷ دارد. برای روش‌تر شدن موضوع، توجه شود که در شکل ۷-الف، و در بازه زاویه‌ای ۲۵ تا ۷۵ درجه، دو دسته درزه ۱ و ۲ بر هم منطبق شده‌اند. لذا بر اساس ویژگی جهت شبیه و در این محدوده زاویه‌ای، تنها یک دسته درزه قابل شناسایی است که با واقعیت داده‌های مصنوعی ساخته شده سازگار نیست.

کامل سازگار است. چرا که درزه‌های ۳ دسته درزه ۲، ۳ و ۴، از منظر جهت شیب و شیب، شباهت‌های بسیاری با هم دارند.

برای بررسی عملکرد رده‌بندی کننده بیزین در صورت تغییر تعداد ویژگی‌های درزه‌ها، در جدول ۳، تریس ماتریس‌های شکل ۹-الف، تا ۹-د، آورده شده است. به این ترتیب ملاحظه می‌شود که با افزایش تعداد ویژگی‌های درزه‌ها، دقت رده‌بندی کننده بیزین افزایش یافته است. این مسئله طراحی استفاده از رده‌بندی کننده‌های قوی تر نسبت به نمودار گل سرخی و استریونت را ایجاد می‌کند. در ضمن نکته مهم، تغییر قابلیت رده‌بندی در صورت تغییر نوع ویژگی‌های استفاده شده در رده‌بندی است، که اهمیت توجه به گزینش نوع اطلاعات برداشت از درزه‌ها در صحرا را بیان می‌کند. در جدول ۳ ملاحظه می‌شود که در مجموعه داده‌های مصنوعی، نوع پُرکننده، پارامتر مفیدتری برای رده‌بندی بوده تا میزان پُرشدنگی، چرا که دقت رده‌بندی در حالت استفاده از ویژگی نوع پُرکننده برای رده‌بندی، بیشتر از حالتی که از هر است که از ویژگی میزان پُرشدنگی برای رده‌بندی استفاده شده است. با توجه به ردیف ۱ و ۲ جدول ۳، ملاحظه می‌شود که با افزودن ویژگی میزان پُرشدنگی، به ۳ ویژگی شیب، جهت شیب و نوع پُرشدنگی، دقت رده‌بندی کننده، تنها ۰/۵ درصد افزایش یافته است، که به وضوح معرف، اهمیت کم ویژگی میزان پُرشدنگی برای رده‌بندی در مجموعه داده‌های مصنوعی ساخته شده در بررسی حاضر، است.

برای درک بهتر مزیت استفاده از چند ویژگی برای شناسایی و تفکیک دسته درزه‌ها، در شکل ۱۰، نمودار ۳ بُعدی درزه‌ها در دو حالت ترکیبی از ویژگی‌های درزه‌ها رسم شده است. در شکل ۱-الف، از ۳ ویژگی شیب، جهت شیب و میزان پُرشدنگی برای رسم موقعیت دسته درزه‌ها استفاده شده است. در اینجا ملاحظه می‌شود که تها تفکیک دسته درزه‌های ۳ از ۵، مشکل است. اما در هر صورت که تها تفکیک دسته درزه‌های ۱ از ۲ و ۳ از ۴، مشکل است. اما در هر صورت تفکیک ۶ دسته درزه می‌تواند صورت بگیرد ((۱) و (۲)، (۳) و (۴)، (۵)، (۶)، (۷) و (۸)). در شکل ۱۰-ب، از ۳ ویژگی شیب، جهت شیب و نوع پُرکننده برای رسم موقعیت دسته درزه‌ها استفاده شده است. در اینجا نیز ملاحظه می‌شود که تها تفکیک دسته درزه‌های ۳ از ۵، مشکل است. اما در هر صورت تفکیک ۷ دسته درزه، می‌تواند صورت بگیرد ((۱)، (۲)، (۳) و (۵)، (۶)، (۷) و (۸)). همچنان که پیشتر ذکر شد، استفاده از همه ۴ گروه ویژگی‌های درزه‌ها، دسته درزه مصنوعی را به خوبی شناسایی خواهد کرد، که به دلیل ۴ بُعدی بودن فضا، نمایش گرافیکی آن امکان‌پذیر نیست.

## ۶-نتیجه‌گیری

با وجود آن که در بررسی‌های مهندسی اغلب نزدیک به ۱۰ ویژگی از درزه‌ها در صحرا برداشت می‌شود، بیشتر از دو ویژگی، یعنی شیب و جهت شیب، برای رده‌بندی و معرفی دسته درزه‌ها استفاده نمی‌شود. البته استفاده از ویژگی‌های شیب و جهت شیب برای رده‌بندی درزه‌ها، می‌تواند روش کارآمدی باشد، اما بدینه است که در مواردی تمامی ویژگی‌های درزه‌های موجود در یک منطقه را نمایش نداده و حتی امکان شناسایی تعداد ویژگی‌های واقعی دسته درزه را نیز مهبا نمی‌سازد. در بررسی حاضر ابتدا ۸ دسته درزه مصنوعی با ۴ ویژگی برای هر درزه، تولید شده و سپس نشان داده شد که با استفاده از ۱، ۲ یا ۳ ویژگی درزه‌ها، امکان تفکیک ۸ دسته درزه مصنوعی ساخته شده وجود ندارد. این در حالی است که در صورت استفاده از ۴ ویژگی درزه‌ها، و ضمن بهره گیری از رویکرد رده‌بندی بیزین، با دقت ۱۰۰٪ امکان تفکیک دسته درزه‌های ۸ گانه وجود خواهد داشت.

## تشکر و قدردانی

به این وسیله از آقایان دکتر بابک نجار اعرابی دانشیار دانشکده برق و کامپیوتر

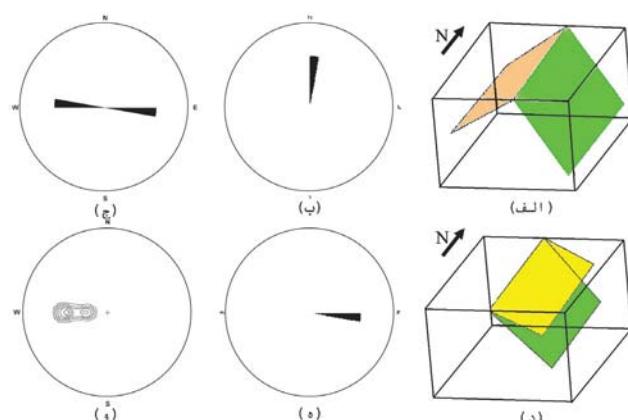
طور معمول، برای بررسی نتیجه عملکرد رده‌بندی کننده، از ماتریسی بهنام ماتریس رده‌بندی (confusion matrix)، کمک گرفته می‌شود. سطرهای این ماتریس، معرف رده‌های واقعی و ستون‌های آن معرف رده‌های تصمیم است (در خصوص داده‌های آزمون). بنابراین اگر مقادیر درایه‌های ماتریس در ۱۰۰ ضرب شود، درصد درزه‌های متعلق به رده‌های مقابل به سطر ماتریس که در رده‌های ستون مقابل به درایه مربوطه رده‌بندی شده‌اند، نمایش داده می‌شود. لذا، در ماتریس الگوریتم رده‌بندی، ۱۰۰٪ قطر اصلی، برابر یک باشد، معرف این است که بر اساس الگوریتم رده‌بندی، درزه‌های ۴ ویژگی آزمون یک دسته درزه خاص، در همان دسته رده‌بندی شده‌اند. و هر چه مقادیر درایه‌های قطر اصلی، از یک کوچک‌تر باشند، معرف وجود خطای بیشتر در رده‌بندی است. توجه شود که در این حالت، بدون شک خطای در رده‌بندی وجود داشته است. برای مثال در شکل ۹-الف، ماتریس رده‌بندی آنها استفاده شده، آورده شده است. همچنان که در این شکل مشاهده می‌شود، کلیه درایه‌های قطر اصلی برابر یک، و دیگر درایه‌ها برابر صفر هستند. مفهوم شکل ۹-الف این است که بر اساس ۴ ویژگی ساخته شده، امکان جدایش و شناخت کلیه دسته درزه‌های ۸ گانه وجود خواهد داشت و دقت رده‌بندی ۱۰۰٪ است. روش مناسبی که برای بررسی دقت عملکرد رده‌بندی کننده وجود دارد این است که مجموع درایه‌های قطر اصلی ماتریس (تریس) (trace) (ماتریس) را محاسبه کنیم. هر چه تریس ماتریس، به تعداد رده‌ها (در اینجا دسته درزه‌ها)، نزدیک‌تر باشد، معرف عملکرد بهتر رده‌بندی کننده است. در شکل ۹-الف، ملاحظه می‌شود که تریس ماتریس رده‌بندی، برابر ۸ است. به این معنی که دقت رده‌بندی ۱۰۰٪ است.

برای درک اهمیت استفاده از تمامی ویژگی‌های درزه‌ها در رده‌بندی آنها، در شکل ۹، ماتریس رده‌بندی برای حالتی که از ۳ یا ۴ ویژگی درزه‌ها برای رده‌بندی آنها استفاده شده است. در شکل ۹-ب، ماتریس رده‌بندی در حالت استفاده از ۳ ویژگی جهت شیب، شیب و میزان پُرشدنگی برای رده‌بندی دسته درزه‌ها آورده شده است. در اینجا ملاحظه می‌شود که بیشترین خطای در رده‌بندی دسته درزه‌های ۳ و ۴ رخ داده است. همچنین کلًا در رده‌بندی دسته درزه‌های ۵، ۶، ۷ و ۸ خطای ۳ به صفر کاهاش یافته است. در شکل ۹-ج، ماتریس رده‌بندی در حالت استفاده از ۳ ویژگی جهت شیب، شیب و نوع پُرکننده برای رده‌بندی دسته درزه‌ها آورده شده است. در اینجا نیز ملاحظه می‌شود که تها در رده‌بندی دسته درزه‌های ۳ و ۵ خطای رخ داده است. بر اساس ماتریس رده‌بندی شکل ۹-ج، می‌توان بیان کرد که ترکیب سه ویژگی جهت شیب، شیب و نوع پُرکننده، برای رده‌بندی دسته درزه‌های مصنوعی ۸ گانه، بسیار مطلوب پاسخ داده است. شکل ۹-د، ماتریس رده‌بندی برای حالتی که تنها از دو ویژگی جهت شیب، شیب و سطر اول ماتریس رده‌بندی شده، آورده شده است. تریس ماتریس رده‌بندی در شکل ۹-د، برابر ۶/۲۴ است. به این معنی که بعضی از داده‌های آزمون متعلق به دسته درزه‌های ۸ گانه، در دسته درزه‌های دیگر (یعنی به اشتباه)، رده‌بندی شده‌اند. در این حالت دقت رده‌بندی برابر ۷۸٪ است ۶/۲۴ تقسیم بر ۸ ضربید ۱۰۰٪. برای مثال، ضمن توجه به سطر اول ماتریس رده‌بندی شکل ۹-د، ملاحظه می‌شود که ۸۶٪ درزه‌های آزمون دسته درزه ۱، در دسته درزه ۱، ۲-د، ملاحظه می‌شود که ۱۴٪ از درزه‌های دسته درزه ۱، در دسته درزه ۲، در دسته درزه ۲ رده‌بندی شده‌اند. این در حالی است که ۱۴٪ از درزه‌های دسته درزه ۱، در دسته درزه ۲ رده‌بندی شده‌اند. توجه شود که این با شکل‌های ۶-ب و ۶-الف نیز کاملاً سازگار است. چرا که دسته درزه‌های ۱ و ۲ با هم همپوشانی داشته و غیر قابل تفکیک بودند. برای مثالی دیگر، به سطر ۴ از ماتریس رده‌بندی شکل ۹-د توجه شود. ۲۲٪ از درزه‌های آزمون دسته درزه ۴، در دسته درزه ۳ و ۱۲٪ در دسته درزه ۵، رده‌بندی شده‌اند. دوباره توجه شود که این موضوع نیز با شکل‌های ۶-ب و ۶-الف بهطور

همچنین از مساعدت‌های شرکت مهندسی و توسعه نفت ایران (متن) کمال تشكیر را دارد.

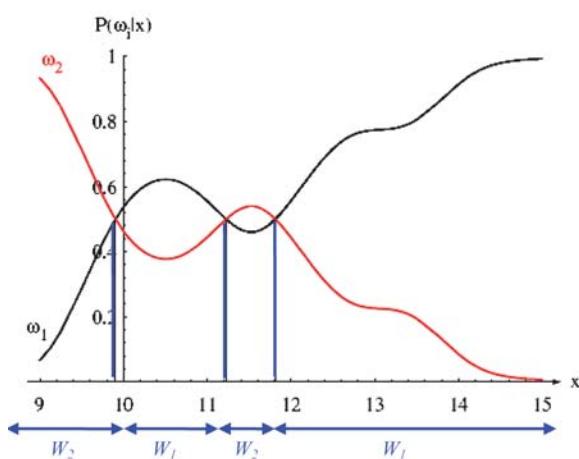
جدول ۲- ویژگی‌های جهت شیب، شیب، میزان پُرشدگی و نوع پُرکننده ۸ دسته درزه مصنوعی ساخته شده

۸	۷	۶	۵	۴	۳	۲	۱	ردۀ درز ویژگی	نوع پُرکننده
۲۳۰-۳۱۵	۱۸۰-۲۷۰	۱۹۰-۲۷۰	۹۰-۱۶۵	۷۵-۱۶۰	۷۰-۱۵۰	۲۰-۷۰	۲۰-۸۰	جهت شیب (درجه)	۱
۵۰-۸۰	۳۵-۶۵	۳۰-۵۵	۴۰-۷۰	۲۵-۵۰	۲۰-۴۵	۳۵-۷۰	۵۰-۷۵	شیب (درجه)	۲
۱	۰	۱	۰/۵	۱	۱	۱	۱	میزان پُر شدگی	۳
۰/۵	۰	۱	۱	۰/۵	۱	۰/۵	۱	نوع پُرکننده	۴



شکل ۱- (الف) دو درزه با امتداد یکسان اما جهت شیب متفاوت،

ب) نمودار گل سرخی امتدادی دو درزه (الف)، ج) نمودار گل سرخی جهت شیبی دو درزه (الف)، د) دو درزه با امتداد و جهت شیب یکسان. تفاوت این دو درزه در اندازه شیب آنهاست. ه) نمودار گل سرخی جهت شیب دو درزه (ب)، و) تصویر استریو گرافیک دو درزه (ب).



شکل ۳- توالی فضای تصمیم بر اساس احتمال شرطی (Duda et al., 2003)

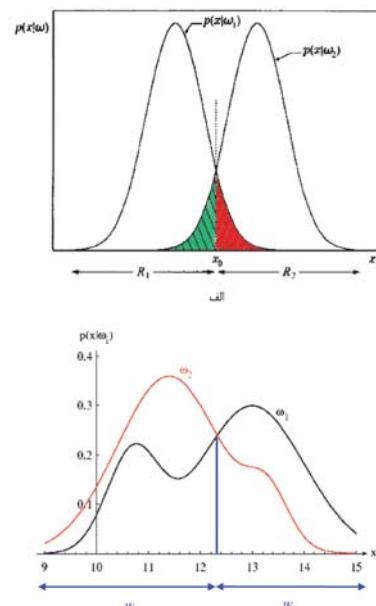
دانشگاه تهران که کمک‌ها و راهنمایی‌های ارزنده‌ای در طول این تحقیق داشته‌اند، بخش ژئوتکنیک شرکت مهندس مهاب قدس به دلیل ارایه مشورت‌های ارزنده و

جدول ۱- کمی سازی ویژگی‌های میزان پُرشدگی و نوع پُرکننده درزه‌های مصنوعی ساخته شده

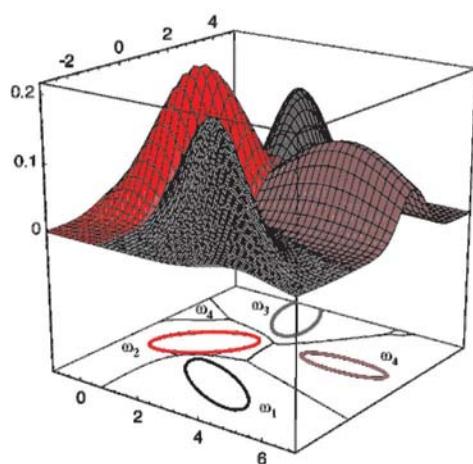
میزان پُرشدگی	نوع پُرکننده	٪
خالی	خالی	۰
رس	۰/۵	۰/۵
نیمه پُر		
پُر	کلیست	۱

جدول ۳- بررسی نحوه تغییر عملکرد دسته‌بندی کننده بیزین نسبت به تغییر تعداد و نوع ویژگی‌های درزه‌ها که در دسته‌بندی مورد استفاده قرار گرفته‌اند.

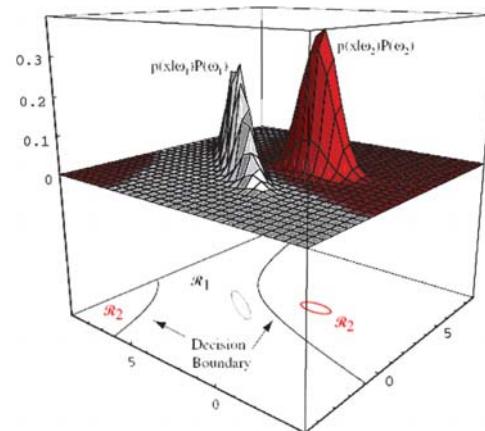
تعداد ویژگی‌های استفاده شده برای رده‌بندی	ویژگی‌هایی از درزه‌ها که برای رده‌بندی مورد استفاده قرار گرفته‌اند	تریس ماتریس رده‌بندی (%)	دقت رده‌بندی
۱	شیب، جهت شیب، نوع پُرکننده، میزان پُرشدگی	۴	۱۰۰
۲	شیب، جهت شیب، نوع پُرکننده	۳	۹۹/۵
۳	شیب، جهت شیب، میزان پُرشدگی	۳	۹۰
۴	شیب، جهت شیب	۲	۷۸



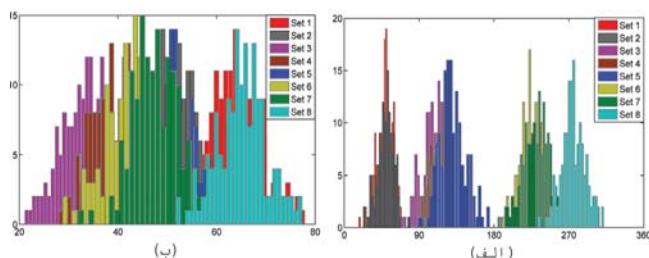
شکل ۲- افزای فضای تصمیم بر اساس احتمال شرطی، (الف) در حالتی که توزیع احتمال شرطی گوسی است (Duda et al., 2003) (ب) در حالتی که توزیع احتمال شرطی گوسی نیست (Theodoridis & Koutroumbos, 2002)



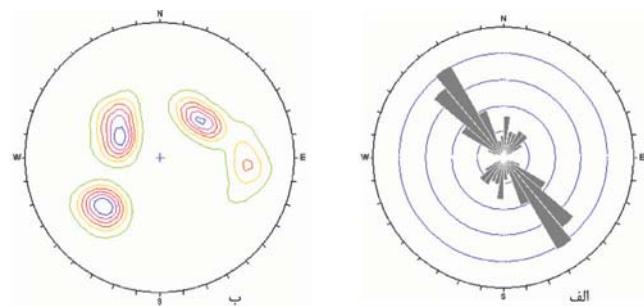
شکل ۵- ردهبندی بیزین در حالتی که چهار رده در فضای دو بعدی (دو متغیر شرطی کننده) وجود دارند (Duda et al., 2003)



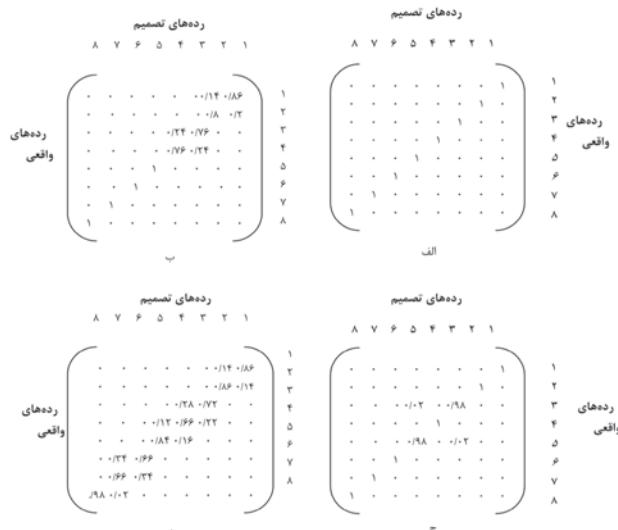
شکل ۴- ردهبندی بیزین در حالتی که دو متغیر شرطی ساز وجود دارد (Duda et al., 2003)



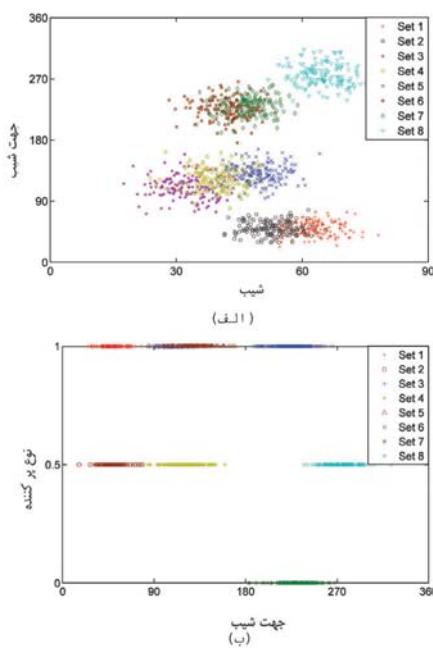
شکل ۷- توزیع فراوانی ویژگی‌های دسته درزه‌های هشت گانه  
الف) جهت شبی و ب) شبی



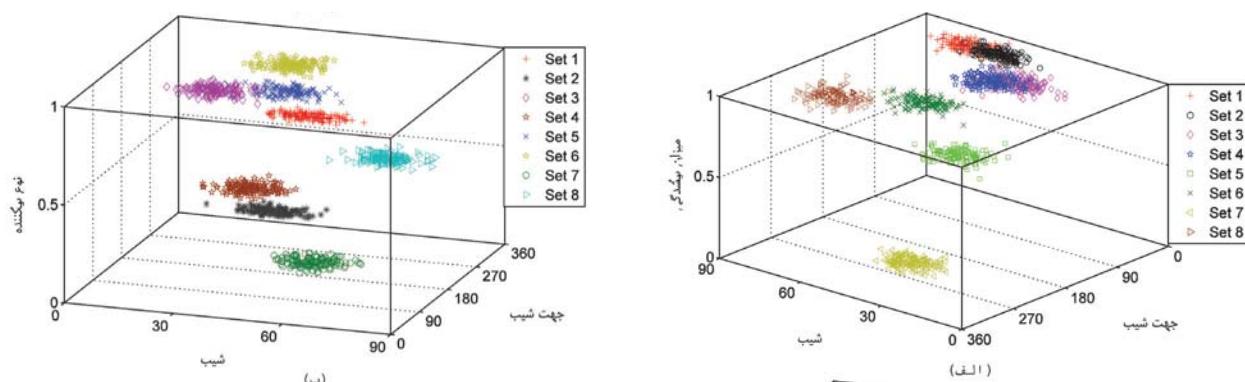
شکل ۶- الف) نمودار گل سرخی درزه‌های مصنوعی ساخته شده،  
ب) تصویر استریو گرافیک درزه‌های مصنوعی ساخته شده



شکل ۹- ماتریس دسته‌بندی رویکرد بیزین. الف) در حالتی که از هر ۴ ویژگی درزه‌ها برای ردهبندی استفاده شده است. ب) در حالتی که تنها از ۳ ویژگی شبی، جهت شبی و میزان پرشدگی درزه‌ها برای ردهبندی استفاده شده است. ج) در حالتی که تنها از ۳ ویژگی شبی، جهت شبی و نوع پرکننده درزه‌ها برای ردهبندی استفاده شده است. د) در حالتی که تنها از ۲ ویژگی شبی و جهت شبی درزه‌ها برای ردهبندی آنها استفاده شده است.



شکل ۸- نمودارهای دوبعدی تمرکز ویژگی‌های دسته درزه‌های ۸ گانه بر اساس دو ویژگی الف) شبی و جهت شبی، ب) جهت شبی و نوع پرکننده.



شکل ۱۰-الف) نمودار سه بعدی تمرکز ویژگی های دسته درزه های ۸ گانه بر اساس تغییرات سه ویژگی شیب، جهت شیب و میزان پُرشدگی.

ب) نمودار سه بعدی تمرکز ویژگی های دسته درزه های ۸ گانه بر اساس تغییرات سه ویژگی شیب، جهت شیب و نوع پُر کننده، ۷ دسته درزه را تفکیک کرده است.

## References

- Bishop, C. M., 1997- Neural Networks for Pattern Recognition, Oxford University Press, 492 p.
- Duda, R., Hart, P., Stork, D., 2003- Pattern Classification, Second Edition, John Wiley, 738 p.
- Hammah, R. E., Curran, J. H., 1998- Fuzzy Cluster Algorithm for the Automatic Identification of Joint Sets, International Journal of Rock Mechanics and Mining Sciences, Vol. 35, No. 7, pp. 889-905.
- Jimenez-Rodriguez, R., Sitar, N., 2006- A Spectral Method for Clustering of Rock Discontinuity Sets, International Journal of Rock Mechanics and Mining Sciences, Vol. 43, pp. 1052-1061.
- Marcotte, D., Henry, E., 2002- Automatic Joint Set Clustering Using a Mixture of Bivariate Normal Distribution, International Journal of Rock Mechanics and Mining Sciences, Vol. 39, pp. 323-334.
- Memarian, H., Fergusson, C. L., 2003- Multiple fracture sets in the southeastern Permian-Triassic Sydney Basin, New South Wales, Australian Journal of Earth Sciences, Vol. 50, PP. 49-61.
- Neville, J., 1968- Fault and Joint development in Brittle and Semi Brittle Rock, Pergamon Press, 530 p.
- Sirat, M., Talbot, C. G., 2001- Application of Artificial Neural Networks to Fracture Analysis at the Aspo HRL, Sweden: Fracture Sets Classification, International Journal of Rock Mechanics and Mining Sciences, Vol. 38, pp. 621-639.
- Theodoridis, S., Koutroumbos, K., 2002- Pattern Classification, Second Edition, Elsevier Academic Press, 710 p.
- Webb, A. R., 2002- Statistical Pattern Recognition, Second Edition, John Wiley & Sons Ltd, 504.